



## IND 2072: Análise de Investimentos com Opções Reais e Jogos de Opções

### Parte 3: Lema de Itô; otimização sob incerteza; contingent claims; modelos de opções reais em tempo contínuo.

Marco Antonio Guimarães Dias,  
Professor Adjunto, tempo parcial

Rio de Janeiro, 1º Semestre de 2005

### Modelagem de Opções em Tempo Contínuo

- ◆ Para modelar um problema de opção (ou qq. derivativo) em tempo contínuo, deve-se obter a *equação diferencial parcial* (EDP) da opção  $F(V, t)$  e suas condições de contorno (cc.). Para isso são necessárias as ferramentas:
  - **Lema de Itô** que permite escrever as relações entre a variável de interesse ( $F$ ) e as variáveis de estado ( $X, t$ ), onde  $X$  é um vetor de variáveis estocásticas (ex.: valor do ativo básico  $V$  e investimento  $I$ ), que seguem processos estocásticos específicos;
    - ➔ O Lema de Itô permite expandir  $dF$  em termos de  $dX$  e  $dt$ ;
    - ➔ Usa-se o Lema de Itô pois um processo de Itô é contínuo, mas não é diferenciável no senso convencional (não existe  $dV/dt$ , por ex.).
  - **Otimização sob incerteza**. Exs.: a programação dinâmica sob incerteza; contingent claims; método integral; e outros.
    - ➔ Os dois primeiros métodos + o Lema de Itô permitem contruir a EDP e suas cc. O método integral será visto depois.
    - ➔ D&P: contingent claims é usado para mercado completo e a programação dinâmica é usada para mercado incompleto.

## O Lema de Itô

◆ O Lema de Itô está para o cálculo estocástico, assim como a expansão de Taylor está para o cálculo ordinário.

- O termo em  $(dV)^2$ , desprezado em Taylor, é considerado, pois é de ordem dt se V for variável estocástica. Seja a função  $F(V, t)$ :

$$\text{Taylor: } dF = \frac{\partial F}{\partial V} dV + \frac{\partial F}{\partial t} dt + \cancel{1/2 \frac{\partial^2 F}{\partial V^2} (dV)^2} + \dots$$

$$\text{Itô: } dF = \frac{\partial F}{\partial V} dV + \frac{\partial F}{\partial t} dt + 1/2 \frac{\partial^2 F}{\partial V^2} [f(V, t) dt]$$

Onde  $f(V, t)$  é uma função que depende do processo estocástico escolhido.

O lema de Itô mostrado é a versão mais simples (1 variável estocástica).

◆ Ex. (MGB):  $dV = \alpha V dt + \sigma V dz$ , logo  $(dV)^2$  é:

- $(dV)^2 = \alpha^2 V^2 (dt)^2 + 2 \alpha \sigma V^2 dt.dz + \sigma^2 V^2 (dz)^2$ , mas os termos de ordem  $(dt)^2$  e  $(dt)^{3/2}$  (como  $dt.dz$ ) são desprezíveis frente ao termo  $dt$
- $\Rightarrow (dV)^2 = \sigma^2 V^2 (dz)^2$ ; prova-se que  $(dz)^2 = dt \Rightarrow (dV)^2 = \sigma^2 V^2 dt$

## Prova de que $(dz)^2 = dt$

◆ A prova de que  $(dz)^2 = dt$  é dividida em duas partes:

- Primeiro se prova que  $E[(dz)^2] = dt$  e depois se prova que  $\text{Var}[(dz)^2] = 0$ . Isso implicará que  $(dz)^2 = dt$ .

❶ Lembrando que o *incremento de Wiener*  $dz = \varepsilon (dt)^{1/2}$ ,

- $E[(dz)^2] = E[\varepsilon^2 dt] = dt E[\varepsilon^2]$ ; mas a variância de  $\varepsilon$  é por definição igual a 1 (normal padronizada), ou seja:

- $\text{Var}(\varepsilon) = 1 = E[\varepsilon^2] - (E[\varepsilon])^2 = E[\varepsilon^2] - 0 \Rightarrow E[\varepsilon^2] = 1 \Rightarrow$

- Substituindo  $\Rightarrow E[(dz)^2] = dt \quad \square$

❷ Para provar que  $\text{Var}[(dz)^2] = 0$ ,

- $(dz)^2 = \varepsilon^2 dt \Rightarrow \text{Var}[(dz)^2] = \text{Var}[\varepsilon^2 dt] = dt^2 \text{Var}[\varepsilon^2]$

- Mas  $dt^2 \cong 0 \Rightarrow \text{Var}[\varepsilon^2 dt] = 0 \cdot \text{Var}[\varepsilon^2] \Rightarrow \text{Var}[\varepsilon^2 dt] = 0 \quad \square$

◆ Ou seja, embora  $dz$  seja variável aleatória com distrib. normal, o seu quadrado  $(dz)^2$  é determinístico!

→ Em geral  $(dz)^n = \varepsilon_n (dt)^{n/2} + O\{(dt)^n\}$  (Ingersoll, 1987, p. 348)

## Exemplo de Aplicação do Lema de Itô

- ◆ Seja a variável estocástica  $P$  seguindo um MGB:
  - $dP = \alpha P dt + \sigma P dz$ . Sabemos que  $(dP)^2 = \sigma^2 P^2 dt$
- ◆ Seja uma variável  $p$  dada pela função:  $p = \ln(P)$ .
- ◆ Prove que  $p$  segue um movimento *aritmético* Browniano (MAB) e ache a equação estocástica que descreve  $dp$ .
  - As derivadas a serem usadas no Lema de Itô são:
    - $\partial p / \partial t = 0$ ;  $\partial p / \partial P = 1/P$ ;  $\partial^2 p / \partial P^2 = -1/P^2$ .
  - Aplicando o Lema de Itô para  $p(P, t)$ :
  - $dp = (1/P) dP - \frac{1}{2} (1/P^2) (dP)^2 \Rightarrow$   
 $\Rightarrow dp = \alpha dt + \sigma dz - \frac{1}{2} \sigma^2 dt \Rightarrow$   
 $\Rightarrow dp = (\alpha - \frac{1}{2} \sigma^2) dt + \sigma dz$
  - Ou seja, um MAB com a mesma volatilidade de  $dP/P$ , mas diferentes drifts  $\Rightarrow dP/P \neq d(\ln(P))$ , i. é,  $dP/P > d(\ln(P))$ .

## Lema de Itô para Duas Var. Estocásticas

- ◆ Sejam  $V(t)$  e  $I(t)$  dois processos estocásticos de Itô (exs.: MGB, reversão, etc.) correlacionados com coeficiente  $\rho$ :
  - $dV = a(V, t) dt + b(V, t) dz$  (ex.:  $dV = \alpha_V V dt + \sigma_V V dz$ )
  - $dI = c(V, t) dt + d(V, t) dw$  (ex.:  $dI = \alpha_I I dt + \sigma_I I dw$ )
- ◆ Para 2 var. estocásticas, o Lema de Itô da opção  $F(V, I, t)$  é:
  - $dF = F_t dt + F_V dV + \frac{1}{2} F_{V,V} (dV)^2 + F_I dI + \frac{1}{2} F_{I,I} (dI)^2 + F_{V,I} (dV \cdot dI)$ 
    - Onde os subscritos denotam derivadas parciais (ex.:  $F_t = \partial F / \partial t$ )
    - Aplicação: em caso de exercício da opção,  $VPL = V - I$
    - Processos correlacionados:  $dz dw = \rho dt$ , pois  $E(\varepsilon_V \cdot \varepsilon_I) = \rho$ , etc.
- ◆ Regras de multiplicação úteis para usar com o lema de Itô:

Multiplicação	dt	dz	dw
dt	0	0	0
dz	0	dt	$\rho dt$
dw	0	$\rho dt$	dt

## Lema de Itô para Processos de Poisson

◆ Considere um processo puro de Poisson (saltos) de  $V$

- Estamos interessados no derivativo  $F(V, t)$ . Como é  $dF$ ?
- Se o salto na variável estocástica  $V$  ocorre no intervalo infinitesimal entre  $t$  e  $dt$ , a variação nesse derivativo é:
- $dF = F(V_{t+dt}, t) - F(V_t, t)$ , mas em caso de evento (salto),  $V$  irá saltar para  $V + V\Phi$ , onde  $\Phi$  é o tamanho do salto ( $\Phi$  pode ser aleatório)  $\Rightarrow dF = F(V + V\Phi, t) - F(V, t)$
- A probabilidade da ocorrência do salto no intervalo  $dt$  é dado por  $\lambda dt$ . Logo, o valor esperado da variação  $dF$  é:

$$E[dF]_{\text{saltos}} = \lambda dt E[F(V + V\Phi, t) - F(V, t)]$$

◆ Para o caso mais relevante de processos estocásticos combinados (*difusão de Itô + saltos de Poisson*), basta aplicar o Lema de Itô para cada processo e somar:

$$E[dF]_{\text{total}} = E[dF]_{\text{difusão}} + E[dF]_{\text{saltos}}$$

## Otimização Dinâmica Sob Incerteza

- ◆ Foi visto que um problema de opção real pode ser visto como um problema de otimização dinâmica sob incerteza
  - É “dinâmica” pois considera a variável de estado “tempo”.
- ◆ Os dois métodos mais usados: Ativos Contingentes (“contingent claims”) e Programação Dinâmica
  - No método da EDP, usa-se a *condição de suavidade* (“smooth pasting”): prova-se (McKean, apêndice sofisticado do paper de Samuelson, 1965) que é uma condição suficiente para o ótimo
- ◆ Ativos Contingentes: usa o conceito de não-arbitragem
  - Montagem de um portfólio livre de risco
  - No caso do MGB, não precisa de saber a taxa ajustada ao risco
- ◆ Programação Dinâmica: usa a equação de Bellman
  - Não precisa de mercado completo, trabalha *backwards*
  - Usa uma taxa de desconto exógena  $\rho$  (custo de capital!?) para atualizar os valores otimizados dos cenários probabilísticos.
- ◆ Iniciaremos com o método do “contingent claims”

## Contingent Claims: Black-Scholes-Merton

- ◆ A equação de Black & Scholes & Merton (B&S&M) é a solução de uma equação diferencial parcial (EDP).
  - A EDP é a mesma se americana ou europeia, se put ou call
  - As cc. da EDP é que dizem se put ou call, amer. ou europ.
- ◆ Para chegar na EDP pelo método “contingent claims”, a relação de F com V é dada por um portfólio livre de risco:
  - *Compra-se* uma opção de investimento, ou seja, F
  - *Vende-se* “n” unidades do ativo básico V (unidade de projeto), sendo “n” (conhecido por “delta hedge”) escolhido de forma a tornar o portfólio sem risco (mostraremos que  $n = F_V$ )
- ◆ Monta-se as equações de retorno desse portfólio no tempo dt
  - Por ser livre de risco, o retorno exigido usa a taxa livre de risco r
- ◆ Usa-se o *Lema de Itô* para expandir dF em relação a V e t
- ◆ Usa-se a equação do *processo estocástico* de V para  $(dV)^2$
- ◆ “Algebrando”, chega-se à EDP do derivativo F(V, t)

## Método dos Ativos Contingentes: B&S&M

- ◆ A carteira sem risco é:  $\Phi = F - n V$  (com uma escolha *conveniente* de n para torná-la sem risco)
- ◆ Num intervalo de tempo infinitesimal dt, o retorno exigido da carteira será:  $r \Phi dt = r (F - n V) dt$
- ◆ Mas o retorno de  $\Phi$  também é a soma algébrica dos retornos dos ativos componentes da carteira:
  - A opção pode variar (dF) mas não distribui dividendos
  - O retorno de V em dt é a soma do ganho de capital dV com o dividendo  $\delta V dt$ . Assim o retorno da carteira é:
  - Retorno da carteira =  $dF - n (dV + \delta V dt)$
  - Igualando as duas equações de retorno da carteira:  
$$r (F - n V) dt = dF - n (dV + \delta V dt)$$
  - Agora precisamos de dF: expansão com o Lema de Itô

## Método dos Ativos Contingentes

- ◆ O Lema de Itô para expandir  $dF$ , onde  $F(V, t)$ , é:

$$dF = F_v dV + \frac{1}{2} F_{vv} (dV)^2 + F_t dt$$

- Agora precisamos de  $(dV)^2$ , elevando ao quadrado a equação estocástica  $dV = \alpha V dt + \sigma V dz$ . Assim:

$$(dV)^2 = \sigma^2 V^2 dt \text{ (despreza termos em } dt \text{ de ordem } > 1)$$

- Substituindo na equação do Lema de Itô, vem:

$$dF = F_v dV + \frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{vv} dt + F_t dt$$

- Substituindo a equação de  $dF$  na eq. do retorno de  $\Phi$

$$r(F - nV) dt = F_v dV + \frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{vv} dt + F_t dt - n(dV + \delta V dt)$$

$$\Rightarrow r(F - nV) dt = (F_v - n) dV + \frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{vv} dt + F_t dt - n \delta V dt$$

- Mas essa equação de retorno ser livre de risco tem de eliminar o termo estocástico  $dV$ . Para tal, faz  $n = F_v$

- *Algebrando* se chega à EDP de Black & Scholes & Merton:

$$\frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{vv} + (r - \delta) V F_v - r F = - F_t$$

## EDP do Derivativo $F(V, t)$ por Contingent Claims

- ◆ Assim, a EDP de um derivativo  $F(V, t)$  que não paga dividendos ( $F$  não tem fluxo de caixa) sobre um ativo básico  $V$  que segue um MGB e gera dividendos contínuos  $\delta$  é:

$$\frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{vv} + (r - \delta) V F_v - r F = - F_t$$

- ◆ As condições de contorno da EDP é que dirão que  $F$  é uma opção que expira em  $T$ , o tipo da opção (aqui é americana de compra) e o resultado (payoff) do exercício da opção:

Ação de otimização é inserida no modelo

- Para  $V = 0$ ,  $F(0, t) = 0$

- Para  $t = T$ ,  $F(V, T) = \max[V - I, 0] = \max[VPL, 0]$

- Para  $V = V^*$ ,  $F(V^*, t) = V^* - I$

- “Contato Suave”,  $F_v(V^*, t) = 1$

Condições no gatilho  $V^*$ , onde é ótimo o imediato investimento

- ◆ No caso de opção *européia* de compra, bastam as 2 primeiras cc.

- As duas últimas cc. dão as condições ótimas de *exercício antecipado* de  $F$

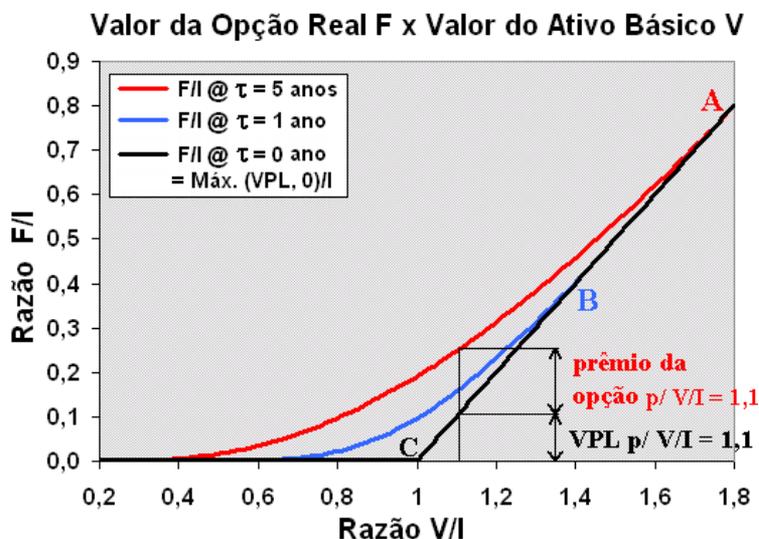
## EDP no Contexto da Opção Real

- ◆ Repare (ver segunda cc.) que na expiração ( $t = T$ ), a oportunidade é do tipo “agora ou nunca” e vale
  - Máximo entre  $V - I$  e zero, ou seja, **máx. (VPL, 0)**
  - Só na expiração vale a regra do VPL (investir se  $> 0$ )
  - Antes da expiração, a regra é exercer se  $V \geq V^*$  (gatilho)
- ◆ Essa EDP + cc. (opção de compra americana com  $\delta > 0$ ) não tem solução analítica (exceto no caso de opção perpétua). Mas temos as “opções” de solução tais como:
  - Métodos numéricos tradicionais, especialmente o método das *diferenças finitas* (ver D&P, cap. 10);
  - *Aproximações analíticas*. Existem diversas:
    - ➔ A mais popular é a de Barone-Adesi & Whaley (ver Hull);
    - ➔ A de Bjerk Sund & Stensland (1993) é mais precisa para tempo de expiração grande. Ver detalhes na pasta 76, inclusive para código VBA-Excel para  $F(V, t)$  e  $V^*$ .

## Gráfico da Opção Real F de Investir em V

- ◆ Resolvendo a valor da opção real  $F(V, t)$ , obtém-se gráficos  $F \times V$  como o abaixo (valores normalizados pelo investimento I).

- Mostrados os valores para diferentes tempos de expiração  $\tau$



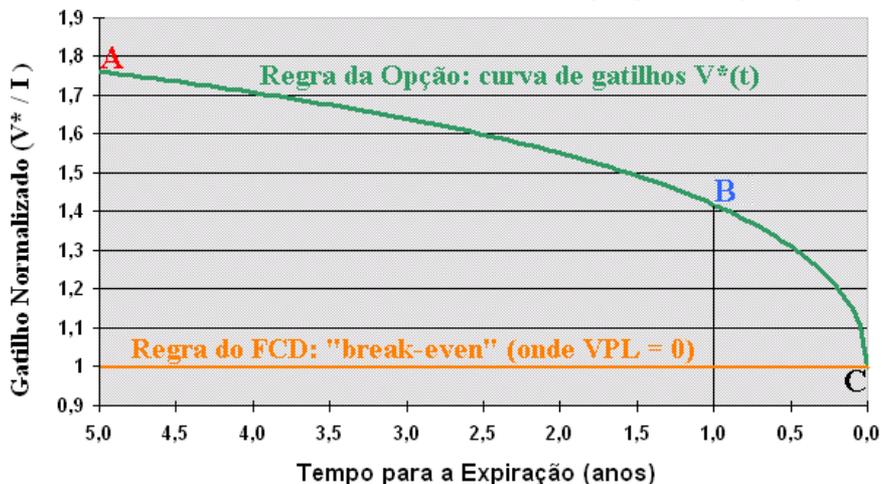
## O Valor e a Curva do Gatilho $V^*$

- ◆ As duas últimas cc. são para o caso de  $V$  atingir o valor de gatilho  $V^*$ . Lembrar que o gatilho dá a regra de decisão em opções: **investir já se  $V \geq V^*$** 
  - A terceira cc. é a *condição de continuidade* (“*value matching*”): só diz que em  $V^*$  se exerce e obtém  $F = V^* - I$
- ◆ A última cc. é a *condição suficiente* para o ótimo: a condição de suavidade (“*smooth-pasting*”) em  $V^*$ .
  - Diz que no ótimo a curva da opção  $F$  é tangente a curva (aqui é reta) do payoff  $V - I$  (i. é, tangente à reta do VPL).
- ◆ O gatilho  $V^*(t)$  (curva de exercício antecipado) é muito mais importante em opções reais do que em opções financeiras.
- ◆ O gráfico da curva de gatilhos  $V^*(\tau)$  a seguir mostra a correspondência dos pontos **A**, **B** e **C** da figura anterior para os tempos de expiração  $\tau$  de **5 anos**, **1 ano** e **0 ano**, respectivamente.

## Curva do Gatilho: A Regra de Decisão Ótima

- ◆ O gráfico abaixo mostra a curva de gatilhos  $V^*(\tau)$  para o mesmo caso do gráfico da opção  $F(V, t)$ .
  - Note os pontos **A**, **B** e **C** e compare com o gráfico anterior.

Gatilho Normalizado  $V^*/I$  x Tempo para Expiração



## Software de Opções Reais: Timing

- ◆ Esse software em Excel-VBA resolve o problema clássico de momento ótimo de investir  $I$  num projeto completo  $V(t)$ , em que  $V(t)$  segue um MGB.
  - $V$  = valor presente (no início dos investimentos) das receitas líquidas de custos operacionais e impostos.
  - $I$  = valor pres. dos investimentos líquidos de benefícios fiscais
  - <http://www.puc-rio.br/marco.ind/xls/timing-e-97-vba-hqr.xls>
- ◆ Timing usa a aproximação de Bjerksund & Stensland para resolver ( $F$  e  $V^*$ ) uma opção de compra americana.
  - Dá o valor da opção  $F(V, t)$  com gráfico; o valor e a curva de gatilhos  $V^*(t)$ ; e, em caso de ser ótimo a espera, qual a probabilidade de exercício e o tempo esperado condicional (a ocorrer algum exercício) para haver exercício. Detalhes:
  - <http://www.puc-rio.br/marco.ind/timing.html>



## Método de Copeland & Antikarov

- ◆ No livro-texto de Copeland & Antikarov é defendida a seguinte abordagem, baseada num teorema de Samuelson (1965), que justifica o uso do MGB para  $V$ :
  - Mesmo que componentes de  $V$  (preços, custos, demanda) sigam processos de reversão à média, o agregado  $V$  é MGB.
  - Assim, a idéia é fazer simulação dos processos estocásticos desses componentes (que podem ser correlacionados) e calcular a distribuição de valor presente de  $V$  na data  $t + 1$ 
    - ➔ Essa distribuição é aproximadamente lognormal e a simulação dá a média e a variância dessa distribuição;
    - ➔ Com a fórmula de valor esperado do MGB pode-se tirar o drift  $\alpha$ . Tendo a taxa de desconto  $\mu$  se tira  $\delta = \mu - \alpha$ ; e
    - ➔ Com a fórmula da variância do MGB e  $\alpha$ , se tira o valor da volatilidade  $\sigma$ . Com isso, temos todos os parâmetros do MGB.
  - Copeland & Antikarov usam esse método para resolver o problema de OR com binomial. Mas podemos usar *Timing*.

## Programação Dinâmica: Conceitos

- ◆ A formalização da programação dinâmica (PD) nos anos 50 é devida a Bellman. Zermelo é o “avô” da PD com seu algoritmo “*backward induction*” em que analisou o *jogo de xadrez* (1912).
  - PD quebra a seqüência de decisões em *dois componentes*: a *decisão imediata* (ex.: investir ou não) e uma *função valor* que engloba as conseqüências de todas as decisões posteriores.
- ◆ Quando o horizonte é *finito* (rever exemplos da parte 1) existe o *último instante* T para se tomar uma decisão:
  - Em T se usa a otimização tradicional (ex.:  $\max[VPL, 0]$ )
  - A solução em T é a função valor para a *penúltima decisão* (T - 1)
  - O valor da penúltima decisão vira função valor p/ a antepenúltima, etc. Ou seja, se trabalha “backwards” até  $t = 0$ .
- ◆ Quando o horizonte é *infinito*, o que poderia parecer mais complicado na verdade é mais simples:
  - Cada decisão leva a outra que é exatamente igual à anterior (i. é, F independe de t), levando a freqüentes *soluções analíticas*.

## Programação Dinâmica: Exemplo

- ◆ Seja um caso simples de dois períodos  $t_0$  e  $t_1$ :
  - Valor do projeto V em  $t_1$  é incerto, investimento I é fixo;
  - No espírito “backwards” da PD, primeiro se analisa a decisão ótima em  $t = t_1$ , depois se usa esse resultado como função valor (atualizado por  $\rho$ ) para a decisão em  $t_0$ .
  - Em  $t = t_1$ :  $F_1 = \max\{V(t_1) - I, 0\}$ . Como  $V(t_1)$  é estocástico, iremos trabalhar com  $E[F_1] = E[\max\{V(t_1) - I, 0\}]$ 
    - ➔ Em geral  $E[\max\{V(t_1) - I, 0\}] \neq \max\{E[V(t_1)] - I, 0\}$ , na verdade:  $E[\max\{V(t_1) - I, 0\}] \geq \max\{E[V(t_1)] - I, 0\}$ .
  - Em  $t = t_0$ : em caso de exercício obtém-se o “termination payoff”  $\Omega_0 = V(t_0) - I$ ; já em caso de não-exercício (espera) se obteria um fluxo de caixa  $\pi_0$  entre  $t_0$  e  $t_1$  (mas aqui  $\pi_0 = 0$ ) mais o valor descontado de  $E[F_1]$ , isto é:  
 $F_0 = \max\{\Omega_0, \pi_0 + (1/(1 + \rho)) E[F_1]\} \Rightarrow$   
 $\Rightarrow F_0 = \max\{V(t_0) - I, (1/(1 + \rho)) E[\max\{V(t_1) - I, 0\}]\}$

## Programação Dinâmica: Parada Ótima

- ◆ A firma irá escolher a cada instante  $t$  a **política ótima**  $u_t$  que maximiza seu valor presente esperado dos fluxos de caixa. Isso resulta na equação fundamental de Bellman:

$$F_t(V_t) = \max_{u_t} \left\{ \pi_t(V_t, u_t) + \frac{1}{1+\rho} E_t[F_{t+1}(V_{t+1})] \right\}$$

- ◆ De grande interesse prático é uma classe *particular* de programação dinâmica (PD) em que a escolha em qualquer período é *binária*: exercer a opção ou não.
  - São os problemas de *parada ótima* (“optimal stopping”);
    - ➔ “Parada” significa exercer uma opção obtendo o “*termination payoff*”  $\Omega$  (ex.: VPL de exercício da opção). Já “continuar” (ou *não parar*), significa esperar (não exerce a opção);
    - ➔ Se escolher “não parar”, no período seguinte haverá um novo problema de decisão binário de parada ótima, etc., até parar.
  - A equação de Bellman se torna:

$$F_t(V_t) = \max \left\{ \Omega(V_t), \pi_t(V_t) + \frac{1}{1+\rho} E_t[F_{t+1}(V_{t+1})] \right\}$$

## Equivalência das Otimizações Sob Incerteza

- ◆ O que ocorreria se na equação de Bellman tomarmos o valor esperado com probabilidades neutras ao risco e fizermos o desconto com a taxa livre de risco?
  - A resposta sugere que os métodos da programação dinâmica e de contingent claims devem ser equivalentes se for feita a *troca da tendência  $\alpha$  por  $(r - \delta)$*  e a troca da *taxa de desconto  $\rho$  por  $r$*
- ◆ As EDPs do valor da opção em cada caso seriam para o problema  $F(V, t)$  deduzido antes por contingent claims são:
  - Programação Dinâmica (como chegar? Dixit & Pindyck):

$$\frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{VV} + \alpha V F_V - \rho F = -F_t$$

● Contingent Claims:

$$\frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{VV} + (r - \delta) V F_V - r F = -F_t$$

- ◆ Lembrar o exemplo do seguro, de mudança de probabilidade (mudar a tendência é fazer uma translação numa distribuição) e uso da taxa de desconto livre de risco!

## EDP para Opção Real Perpétua

- ◆ Se o tempo de expiração é infinito, se cai num caso mais simples, pois o tempo  $t$  deixa de ser variável de estado.
  - Postergar uma decisão leva a uma nova opção perpétua;
  - Assim, o valor da opção do caso anterior é função só de  $V$ ;
  - A derivada parcial da opção em relação ao tempo é zero:  $F_t = 0$
- ◆ Assim, a EDP de  $F(V, t)$  se torna uma *equação diferencial ordinária* (EDO),  $F(V)$ , dada por:
$$\frac{1}{2} \sigma^2 V^2 F_{VV} + (r - \delta) V F_V - r F = 0$$
  - Com o gatilho  $V^*$  independente do calendário, as três cc. são:
    - 1 Para  $V = 0$ ,  $F(0, t) = 0$
    - 2 Para  $V = V^*$ , condição de continuidade,  $F(V^*) = V^* - I$
    - 3 Para  $V = V^*$ , condição de “contato suave”,  $F_V(V^*) = 1$
- ◆ Essa ODE tem solução analítica do tipo  $F = A V^\beta$  (cc. 1)
  - Onde  $A$  é uma constante a achar com as cc. e  $\beta$  será visto a seguir

## Equação Quadrática Característica

- ◆ Substituindo a solução  $F = A V^\beta$  na EDO e simplificando se obtém a seguinte equação quadrática fundamental:
$$\frac{1}{2} \sigma^2 \beta (\beta - 1) + (r - \delta) \beta - r = 0$$
  - Que tem duas raízes,  $\beta_1 > 1$  e  $\beta_2 < 0$ :
$$\beta_1 = \frac{1}{2} - \frac{(r - \delta)}{\sigma^2} + \sqrt{\left[\frac{(r - \delta)}{\sigma^2} - \frac{1}{2}\right]^2 + 2r/\sigma^2}$$
$$\beta_2 = \frac{1}{2} - \frac{(r - \delta)}{\sigma^2} - \sqrt{\left[\frac{(r - \delta)}{\sigma^2} - \frac{1}{2}\right]^2 + 2r/\sigma^2}$$
- ◆ Assim, a solução da EDO é do tipo:  $F = A_1 V^{\beta_1} + A_2 V^{\beta_2}$ 
  - As constantes  $A_1$  e  $A_2$  serão determinadas com as cc.
    - ➔ Por ex., no problema do slide anterior, a primeira cc. implica que  $A_2 = 0$  (caso contrário  $F = \infty$  em vez de  $F = 0$ )
  - Substituindo a solução  $F = A_1 V^{\beta_1}$  na segunda e terceira cc., se obtém a constante  $A_1$  e o gatilho  $V^*$ .

## Solução Analítica e Relevância Prática

- ◆ Caso de opção perpétua ou muito longa a EDP vira uma EDO ( $F_t = 0$ ) que tem solução analítica.
  - Patentes (20 anos no Brasil): boa solução aproximada.
  - Desenvolvimento de um terreno urbano.
  - Abrir novas lojas de sua *griffe*.
- ◆ O valor da opção  $F$  e o gatilho  $V^*$ , valem:

$$F = A V^{\beta_1} \quad ; \quad e \quad V^* = \frac{\beta_1}{\beta_1 - 1} I$$

Onde:  $A = (V^* - I) / (V^*)^{\beta_1}$

$$\beta_1 = \frac{1}{2} - \frac{(r - \delta)}{\sigma^2} + \sqrt{\left[ \frac{r - \delta}{\sigma^2} - \frac{1}{2} \right]^2 + \frac{2r}{\sigma^2}}$$

## Exemplo: Terreno Urbano

- ◆ Suponha que exista um terreno urbano vazio que pode ser desenvolvido por  $D = \$ 2$  MM. O imóvel construído teria hoje um valor de mercado de  $V = \$ 2,2$  milhões.
  - Considere que o preço futuro do imóvel é incerto, e a volatilidade do mercado de imóveis é de  $\sigma = 40\%$  aa
  - Considere a taxa de juros de  $r = 10\%$  aa.
  - Considere que o aluguel anual que se pode obter com o imóvel  $V$  é de  $\delta = 10\%$  do valor de  $V$
- ◆ Qual o valor do terreno? Devemos desenvolver hoje ou esperar por melhores condições?
- ◆ O que ocorreria se o governo cria-se uma taxa para terrenos ociosos? Suponha \$20.000/ano para esse caso.
- ◆ O que ocorreria se o governo criasse normas restringindo o desenvolvimento e reduzisse a incerteza no valor  $V$ ?

## Opção de Desenvolver Terreno

- ◆ Usando as fórmulas da solução analítica de uma opção perpétua, temos os valores da opção F e do gatilho V\*

$$\beta_1 = \frac{1}{2} - \frac{(r - \delta)}{\sigma^2} + \sqrt{\left[ \frac{r - \delta}{\sigma^2} - \frac{1}{2} \right]^2 + \frac{2r}{\sigma^2}} = 1,72$$

$$V^* = \frac{\beta_1}{\beta_1 - 1} D \Rightarrow \boxed{V^* = \$ 4,76 \text{ milhões}}$$

OBS: D = 2 milhões

$$A = (V^* - D) / (V^*)^{\beta_1}$$

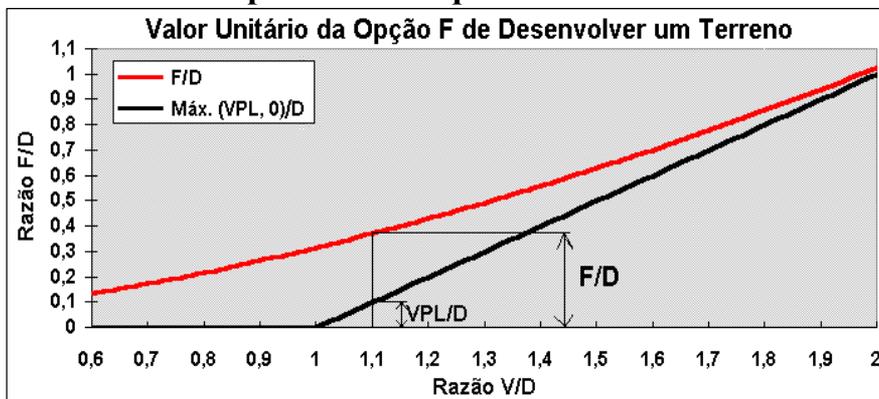
$$F = A V^{\beta_1}$$

$\left. \vphantom{\begin{matrix} A \\ F \end{matrix}} \right\} \boxed{F = \$ 0,73 \text{ milhões}}$   
 OBS: VPL = 0,2 milhões

- ◆ O valor do gatilho diz que para investir hoje seria necessário que o projeto V valesse mais do dobro do seu custo D (devido a elevado  $\sigma$ )
- ◆ O valor do terreno é bem maior que o VPL do investimento imediato

## Valor do Terreno (Opção) x Valor do Imóvel

- ◆ O gráfico mostra a curva da opção sendo superior à reta do VPL, sendo que a curva irá tangenciar a reta do VPL em um valor V/D pouco maior que 2.



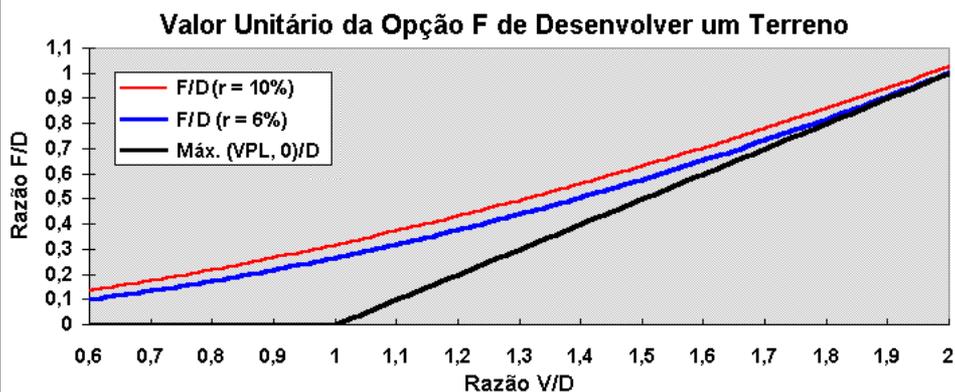
- ◆ Repare que para V = 2,2 milhões (e logo, V/D = 1,1), o valor do terreno urbano é bem maior que seu VPL.
- ◆ Já para projetos mais lucrativos (V/D maior), o valor de opção fica mais próximo do valor intrínscio (VPL) do projeto

## Valor do Terreno: Taxação

- ◆ O que ocorreria se o governo cria-se uma taxa para terrenos ociosos? Suponha \$20.000/ano para esse caso.
  - Isso poderia ser pensado como uma maneira de reduzir o ganho dos juros no montante do investimento.
  - Assim a posição de espera em vez de ser remunerada a uma taxa de juros  $r = 10\%$  ( $= \$200.000 / \text{ano}$ ), passaria a ser remunerada com  $r' = 9\%$  ( $= \$200.000 - \$20.000 = \$180.000$ )
  - O valor da opção e o gatilho seriam então calculados com essa nova taxa de juros  $r'$ .
  - Haveria uma redução no valor da opção de espera e no gatilho
- ◆ O que ocorreria se o governo criasse normas restringindo o desenvolvimento e reduzisse a incerteza no valor  $V$ ?
  - A *redução na incerteza*, assim como a *redução* do número de *opções de escala* de desenvolvimento (ex.: limitando a altura do prédio), reduz o valor do terreno, e aumenta a propensão ao investimento no desenvolvimento

## Valor de Opção de um Terreno

- ◆ Em caso de uma taxação na terra ociosa, pode-se pensar que a espera é remunerada por uma taxa de juros reduzida. Na figura, é mostrada uma redução maior dos juros (de 10 para 6%) a fim de ressaltar o efeito.



# MATERIAL

## ANEXO

Os anexos nos materiais do curso contém slides que reforçam os conceitos teóricos e apresentam exemplos adicionais que não serão discutidos em sala de aula, mas que podem ser úteis para um melhor entendimento de conceitos apresentados.

### Métodos Numéricos: Problemas

- ◆ **Estabilidade/ Convergência:**
  - Quando ela converge, não “explode”
  - Instabilidade pode ser causada pelos erros de aproximação do computador (se ocorrer amplificação)
  - Antídoto: é comum fazer transformações logarítmicas
- ◆ **Consistência:**
  - Ser uma aproximação do problema original
  - Discretização com mesma média e variância que ocorre no caso contínuo, para cada passo-tempo
- ◆ **Eficiência Computacional: evolução de *hardware***
- ➔ **Muita pesquisa nessa área devido ao mercado financeiro. Análise de projetos se beneficia.**

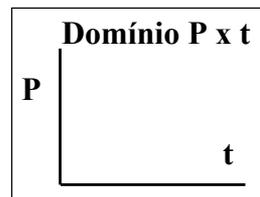
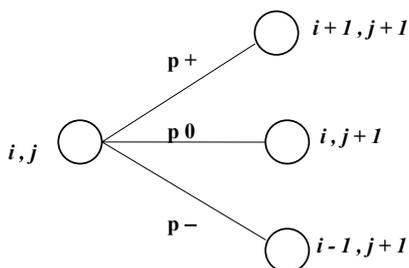
## Métodos de Diferenças Finitas

- ◆ **Método numérico popular:** resolve numericamente a equação diferencial parcial (EDP)
  - Binomial resolve diretamente da equação do processo estocástico sem construir a EDP, mas nem sempre é o meio mais prático (“floresta”)
- ◆ A EDP é convertida em um conjunto de equações de diferenças e as mesmas são resolvidas iterativamente
- ◆ Existem diferenças finitas *explícitas* e *implícitas*
  - Explícita: problemas de convergência se as probabilidades são negativas (antídoto:  $\Delta t$  suficientemente pequeno).
    - É o método mais usado por ser mais intuitivo
  - Implícito: conjunto de equações simultâneas, em alguns casos demanda mais tempo de computação
    - Tipicamente tem de resolver um sistema de equações com matriz tridiagonal. Talvez o mais promissor com recentes abordagens (método de Crank-Nicholson)

## Diferenças Finitas Explícitas

- ◆ **Grid:** Espaço de domínio  $\Delta P \times \Delta t$ 
  - Discretização  $F(P,t) \equiv F(i\Delta P, j\Delta t) \equiv F_{i,j}$
  - Com  $0 \leq i \leq m$  e  $0 \leq j \leq n$ 
    - onde  $m = P_{\max}/\Delta P$  e  $n = T/\Delta t$

$$F_{i,j} = p^+ F_{i+1,j-1} + p^0 F_{i,j-1} + p^- F_{i-1,j-1}$$



“Probabilidades”  $p$  precisam ser positivas para obter a convergência (ver Hull, por ex.)